エミライズ評価パッテリー								
エミノイへ計	叫ハツノツ 一							
止べ二								
歩行								
		□足元を見る						
	ロアームスイングの派	i	□内巻き肩(右・左)	1				
	□重心移動の欠如 □脊柱の不安定性		- '					
	ロフットスラップ(右・左)		□クリアランス低下(右・左)		□ワイドベース			
質問	腹筋感じますか? 手は視界に入って		[ますか?					
Administra								
姿勢								
姿勢	□錐体姿勢	□小脳姿勢	□sway back	□反り腰	□猫背			
腕	□内巻き肩(右・	左)	□握り込み(右・	左)				
股関節	□過剰な内旋(右・左)							
膝	□過伸展(右・左)							
視覚								
	右	右		左		How		
	上		下		How			
サッケード	右		左		How			
	上		下		How			
ペンシルプッシュ	How							
前庭								
ロンベルグ	閉眼 秒 右 左							
	± 4. + +							
	右上 右下 左上 左下							
VOR		L I ⁻	左 左		How			
VOIC	14		7		Tiow			
小脳								
	-				1			
回内回外			左		How			
ペダリング	•		左		How			
指鼻テスト	石		左		How			
機能検査								
FFD		備考						
	右上 右下 左上 左下							
アンクルクリアリング			左		How			
片足立ち上がり		備考						
ASLR			左		How			
	さってのロールアップ		不可		How			
- 2	2ポイントスタビリティ	右手左脚			左手右脚		How	
ADT	右	右		左		How		
- 6154 - 6								
形態検査								
ASISの位置	右	↑	<u> </u>	左	1	↓		
PSISの位置	右	↑	<u> </u>	左	1	↓		
上部肋骨	右	↑		左	1			
下部肋骨	右	↑		左	1	↓		
肋骨角	右	↑		左	1			
•								